

Universidad Nacional de San Juan Facultad de Ingeniería

MÉTODOS NUMÉRICOS

Ingeniería CIVIL y ELECTRONICA

Equipo de Cátedra

Profesor Titular	Prof. Beatriz Morales
Profesor Asociado	Ing. Agustina Garcés
Profesor Adjunto	Ing. Marión Castro.
Jefe de Trabajos Prácticos	Ing. Pablo Marcuzzi
Jefe de Trabajos Prácticos	Ing. Germán Rodrigue

Año 2021

3. Paso uso de los programas **ode23** u **ode45** según convenga de la siguiente forma

$$[xs \ ys] = ode23(dy, I, y0)$$

Siendo:

- **xs** : es el vector del dominio que genera el programa tal que su primer elemento es x_0 y el último elemento es x_f

$$xs = \left. \begin{matrix} x_0 \\ x_1 \\ \dots \\ x_f \end{matrix} \right\} m \text{ valores de } x$$

- **ys** : es una matriz donde las columnas son los vectores de las funciones soluciones evaluadas en los valores de x

$$ys = \left. \begin{matrix} [y_{10} & y_{20} & \dots & y_{n0}] \\ [y_{11} & y_{21} & \dots & y_{n1}] \\ \dots & \dots & \dots & \dots \\ [y_{1m} & y_{2m} & \dots & y_{nm}] \end{matrix} \right\} m + 1 \text{ comp. de } x$$

$n - \text{funciones}$

Ejemplo 1

Hallar la solución en forma numérica del siguiente sistema:

$$\begin{cases} y' + xz = e^{-x} \\ y + z' = e^{-x}(x - 1) \end{cases} \quad \begin{matrix} y(0) = 0 \\ z(0) = 1 \end{matrix} \quad I = [0 \ 2]$$

Para resolverlo por Octave se construye el vector de funciones incógnitas y el vector de funciones derivadas

1. Las funciones desconocidas expresadas en forma vectorial son

$$y(t) = y_1(t) \text{ es la primera componente luego lo expreso así } y = y(1)$$

$$z(t) = y_2(t) \text{ es la segunda componente del vector función luego } z = y(2)$$

Luego expresado en forma vectorial queda así

$$y = \begin{bmatrix} y \\ z \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} y_1 \\ y_2 \end{bmatrix} \quad x: \text{Variable Independiente}$$

2. Para construir el vector de las funciones derivadas se deben explicitar cada una de ellas y luego expresarlas con la nueva notación.

$$\begin{cases} y' + xz = e^{-x} \\ y + z' = e^{-x}(x - 1) \end{cases} \quad \begin{cases} y' = e^{-x} - xz \\ z' = e^{-x}(x - 1) - y \end{cases} \quad \begin{cases} f_1 = e^{-x} - x \cdot y(2) \\ f_2 = e^{-x}(x - 1) - y(1) \end{cases}$$

$$dy = \begin{bmatrix} f_1(x, y, z) \\ f_2(x, y, z) \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} e^{-x} - x \cdot y(2) \\ e^{-x}(x - 1) - y(1) \end{bmatrix}$$

3. Se define en la ventana de trabajo de Octave el vector vertical de las funciones derivadas o sea dy con notación de Octave

```
>>dy=@(x,y) [exp(-x)-x.*y(2);exp(-x).*(x-1)-y(1)]
```

```
>>% el vector de condiciones iniciales
```

```
>> y0=[0;1]
```

```
>> % el vector de trabajo dados por el valor inicial y el valor final para la variable
```

```
>>independiente x
```

```
>>I=[0 2]
```

```
>> ahora el programa ode23 (ode45)
```

```
>> [xs ys]=ode23(dy,I,y0)
```

El resultado será

- el vector xs que tendrá $xs(1)=x0$ $xs(n)=xf$
- La matriz ys tiene dos columnas la primera será la función $y(x)$ y la segunda $z(x)$

```
>>[xs ys]=ode23(dy,I,y0)
```

```
xs
```

```
0
```

```
0.0178
```

```
0.0445
```

```
0.0845
```

```
0.1445
```

```
0.2300
```

```
0.3353
```

```
0.4581
```

```
0.5975
```

```
0.7532
```

```
0.9255
```

```
1.1151
```

```
1.3151
```

```
1.5151
```

```
1.7151
```

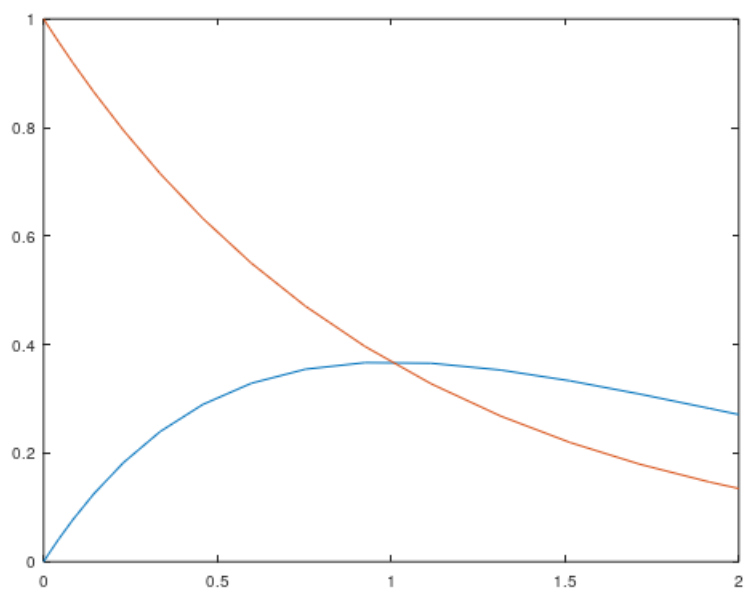
```
1.9151
```

```
2.0000
```

ys=

0	1.0000
0.0175	0.9824
0.0425	0.9565
0.0776	0.9190
0.1250	0.8655
0.1827	0.7946
0.2398	0.7151
0.2897	0.6325
0.3287	0.5502
0.3547	0.4708
0.3669	0.3963
0.3657	0.3278
0.3532	0.2683
0.3332	0.2196
0.3089	0.1797
0.2826	0.1469
0.2712	0.1349
$y(x)$	$z(x)$

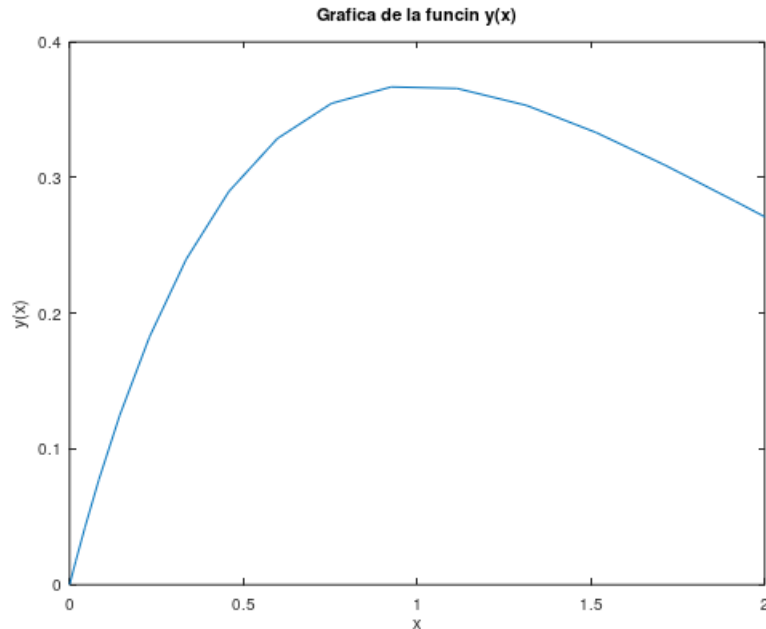
>>plot(xs,ys)



La función $y(x)$ es la curva azul porque comienza en 0 , cumple la C.I. $y(0)=0$ y la otra curva es $z(x)$ es la otra que cumple $z(0)=1$

Si quiero graficar solamente una de las funciones por ejemplo la $y(x)$ se usa la primera columna de ys luego se escribe así

```
>>plot(xs,ys(:,1))
```



RESOLUCIÓN DE E.D.de Orden n

Se puede resolver una E.D.O. de orden n en forma numérica aplicando una sustitución de tal forma que transforma la E.D.O. de orden “n” en un sistema de n- ecuaciones diferenciales de primer orden
 Para ello se procede de la siguiente manera: dada la E. D. O. de orden n y sus n- condiciones iniciales

$$y^{(n)} + a_1(x)y^{(n-1)} + \dots + a_n(x)y = f(x)$$

$$y(x_0) = y_{10}$$

$$y'(x_0) = y_{20}$$

$$\dots \dots \dots$$

$$y^{(n-1)}(x_0) = y_{(n-1)0}$$

Se realiza la siguiente sustitución:

$$y_1 = y(x)$$

$$y_2 = y'(x)$$

$$\dots \dots \dots$$

$$y_n = y^{(n-1)}(x) \tag{1}$$

Que es lo mismo que decir en lenguaje de programación

$$\begin{aligned}
 y(1) &= y(x) \\
 y(2) &= y'(x) \\
 &\dots \dots \dots \dots \dots \\
 y(n) &= y^{(n-1)}(x)
 \end{aligned}
 \tag{2}$$

Formando de esta manera el vector \mathbf{y} cuyas componentes son las funciones desconocidas

$$\mathbf{y} = \begin{bmatrix} y(x) \\ y'(x) \\ \dots \dots \dots \\ y^{(n-1)}(x) \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} y_1(x) \\ y_2(x) \\ \dots \dots \dots \\ y_{(n-1)}(x) \end{bmatrix}
 \tag{3}$$

El vector y_0 estará formado por las condiciones iniciales dadas como datos

$$\mathbf{y}_0 = \begin{bmatrix} y(x_0) \\ y'(x_0) \\ \dots \dots \dots \\ y^{(n-1)}(x_0) \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} y_1(x_0) \\ y_2(x_0) \\ \dots \dots \dots \\ y_{(n-1)}(x_0) \end{bmatrix}$$

Y el vector derivado se obtiene derivando cada una de las componente del vector “ \mathbf{y} ” definido en (3), y considerando la sustitución dada en (1) y (2)

$$d\mathbf{y} = \begin{bmatrix} y'(x) \\ y''(x) \\ \dots \dots \dots \\ y^{(n)}(x) \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} y_2 \\ y_3 \\ \dots \dots \dots \\ y^{(n)} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} y(2) \\ y(3) \\ \dots \dots \dots \\ \text{se obtiene despejando de la E. D. } y^{(n)} \end{bmatrix}
 \tag{4}$$

Luego de hacer esta transformación, de la ecuación diferencial en un sistema de n- ecuaciones diferenciales (llamadas en física Ecuaciones de Estado) se procede igual que para sistemas de E.D.O. de primer orden

Ejemplo 2 Resolver la siguiente ecuación diferencial con las condiciones iniciales dadas

$$\begin{cases} y''' + xy'' + x^2y = \text{sen}(x) \\ y(0) = 1 \\ y'(0) = 2 \\ y''(0) = -1 \end{cases} \quad I = [0 \ 2]$$

1. Construir el vector de funciones desconocidas , para ello se realizan las siguiente sustituciones según (3)

$$\begin{aligned}
 y_1 &= y(x) \\
 y_2 &= y'(x) \\
 y_3 &= y''(x)
 \end{aligned}
 \quad \mathbf{y} = \begin{bmatrix} y(x) \\ y'(x) \\ y''(x) \end{bmatrix}$$

2. Construir el vector derivado **dy** cuyas componentes son las derivadas de cada una de las componentes del vector **y**. según (4)

$$dy = \begin{bmatrix} y'(x) \\ y''(x) \\ y'''(x) \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} y(2) \\ y(3) \\ ? \end{bmatrix}$$

La componente tercera del vector **dy** es la derivada tercera de la función **y(x)** y se tiene como dato de la E.D. dada. En efecto despejamos de la ecuación diferencial obteniendo

$$y''' = \text{sen}(x) - xy'' - x^2y$$

Que expresada en las nuevas variables esto será:

$$y''' = \text{sen}(x) - xy(3) - x^2y(1)$$

Luego el vector **dy** queda expresado solamente en términos de las componentes del vector **y**

$$dy = \begin{bmatrix} y(2) \\ y(3) \\ \text{sen}(x) - xy(3) - x^2y(1) \end{bmatrix}$$

3. En la ventana de comando de Octave se cargan el vector derivado (vertical), el vector de las condiciones iniciales, y el vector de trabajo formado por el valor inicial y el valor final. O sea

```
>>dy=@(x,y) [y(2); y(3); sen(x) - x.* y(3) - x.^2.* y(1)]
>>I=[0 2];
>>y0=[1;2;-1]
>> [xs ys]=ode23(dy,I,y0);
>>plot(xs,ys)
```

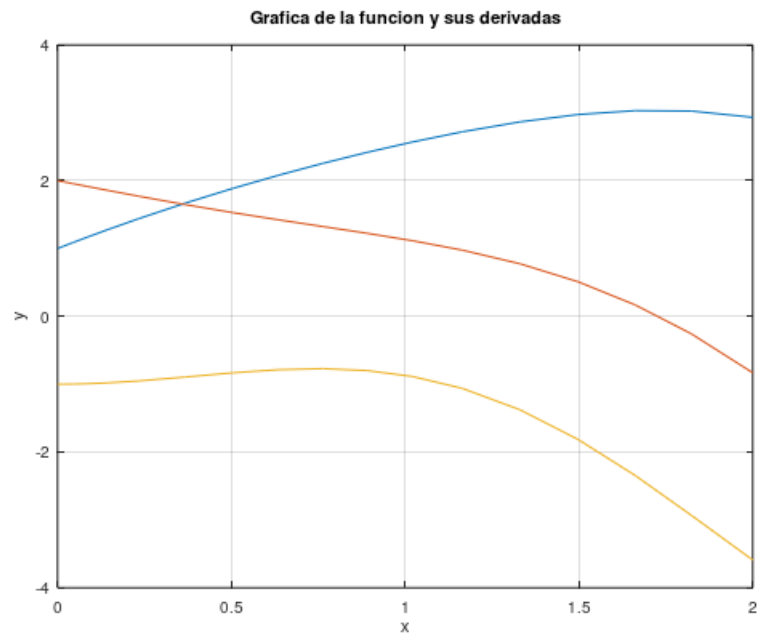



Figura2

- El vector x_s contiene los valores del dominio que generó ode23 iniciando en x_0 y finalizando en x_f
- La matriz ys contiene n - columnas y $\text{length}(x)$ filas
- `>> xs`

```
xs =
0
0.0178
0.0445
0.0845
0.1445
0.2345
0.3673
0.5046
0.6363
0.7635
0.8894
1.0201
1.1642
1.3306
1.4979
1.6616
1.8225
1.9918
2.0000
```

- La matriz ys es:

1.0000	2.0000	-1.0000
1.0354	1.9822	-0.9997

1.0879	1.9556	-0.9981
1.1654	1.9157	-0.9931
1.2786	1.8565	-0.9805
1.4418	1.7694	-0.9516
1.6685	1.6467	-0.8946
1.8863	1.5283	-0.8322
2.0806	1.4219	-0.7863
2.2551	1.3232	-0.7712
2.4156	1.2249	-0.7990
2.5687	1.1155	-0.8856
2.7198	0.9760	-1.0615
2.8663	0.7746	-1.3776
2.9749	0.5088	-1.8160
3.0317	0.1690	-2.3451
3.0261	-0.2552	-2.9298
2.9379	-0.8054	-3.5615
2.9312	-0.8346	-3.5912
y	y'	y''